

коммутативно и ассоциативно. Напр., $\delta(x) = \delta(x_1) \times \dots \times \delta(x_n)$.

Свёртка. Если $f(x)$ и $g(x)$ локально интегрируемы в \mathbb{R}^n и ϕ -ция $h(x) = \int |g(y)f(x-y)|dy$ также локально интегрируема в \mathbb{R}^n , то свёрткой $f * g$ наз. ϕ -ция

$$(f * g)(x) = \int f(y)g(x-y)dy.$$

Эта ϕ -ция локально интегрируема в \mathbb{R}^n и определяет регулярную О. ϕ .:

$$(f * g, \varphi) = \int f(x)g(y)\varphi(x+y)dx dy = (f(x) \times g(y), \varphi(x+y)), \varphi \in D. \quad (6)$$

Свёртка заведомо существует, если одна из ϕ -ций f или g финитна. Если свёртка существует, то она коммутативна: $f * g = g * f$; справедливы ϕ -лы дифференцирования свёртки:

$$f * \partial^\alpha g = \partial^\alpha (f * g) = \partial^\alpha f * g.$$

Если учесть, что $f * \delta = \delta * f = f$, получим $\partial^\alpha f = f * \partial^\alpha \delta$.

Свёртка, вообще говоря, не ассоциативна. Однако если рассмотреть, напр., совокупность D_+^1 О. ϕ . из $D'(\mathbb{R}^1)$, обращающихся в нуль при $x < 0$, то их свёртка существует и ассоциативна.

О. ϕ . \mathcal{E} из D' наз. фундаментальным решением (ϕ -цией точечного источника) дифференц. оператора $L(\partial)$ с пост. коэффициентами, если она удовлетворяет ур-нию

$$L(\partial)\mathcal{E}(x) = \delta(x).$$

Зная фундам. решение \mathcal{E} оператора $L(\partial)$, можно построить решение ур-ния $L(\partial)u = f$ для тех f из D' , для к-рых свёртка $f * \mathcal{E}$ существует, и это решение даётся ϕ -лой $u = f * \mathcal{E}$. Напр., для ур-ния $\Delta \mathcal{E} = \delta(x)$

$$\mathcal{E}(x) = \ln|x|/2\pi, \quad n=2; \quad \mathcal{E}(x) = -1/4\pi|x|, \quad n=3$$

(см. также Грина функция).

Преобразование Фурье определяют для класса О. ϕ . $S' = S'(\mathbb{R}^n)$ медленного роста. Пространство основных ϕ -ций $S = S(\mathbb{R}^n)$ состоит из ϕ -ций, убывающих на бесконечности вместе со всеми производными быстрее любой степени $|x|^{-1}$. Норма в S задаётся выражением

$$\|\varphi\|_p = \sup_{|\alpha| \leq p} (1 + |x|^2)^{p/2} |\partial^\alpha \varphi(x)|, \quad \varphi \in S, \quad p = 0, 1, \dots$$

Локально интегрируемые в \mathbb{R}^n ϕ -ции медленного роста содержатся в S' , определяя по ϕ -ле (2) регулярные функционалы на S . Всякая О. ϕ . из S' есть нек-рая производная от непрерывной ϕ -ции медленного роста и, стало быть, имеет конечный порядок в \mathbb{R}^n .

Преобразование Фурье $F[f]$ О. ϕ . f из S' определяется равенством

$$(F[f], \varphi) = (f, F[\varphi]), \quad \varphi \in S,$$

где

$$F[\varphi](\xi) = \int \varphi(x) \exp[i(\xi, x)] dx, \quad \varphi \in S$$

классич. преобразование Фурье. Обратная операция к F :

$$F^{-1}[f] = (2\pi)^{-n} F[f(-\xi)], \quad f \in S'.$$

Основные ϕ -лы для $f \in S'$:

$$\partial^\alpha F[f] = F\{(ix)^\alpha f\}, \quad x^\alpha = x_1^\alpha \dots x_n^\alpha;$$

$$F\{\partial^\alpha f\} = (i\xi)^\alpha F[f]; \quad F[f * g] = F[f]F[g],$$

если g финитна. Если О. ϕ . f — периодическая с перио-

дом $T = (T_1, \dots, T_n)$, $T_j > 0$, то $f \in S'$ и её можно разложить в тригонометрич. ряд

$$f(x) = \sum_{|k| \neq 0} c_k(f) \exp[i(k\omega, x)], \quad |c_k(f)| \leq A(1 + |k|)^m,$$

сходящийся к f в S' ; здесь

$$\omega = \left(\frac{2\pi}{T_1}, \dots, \frac{2\pi}{T_n} \right), \quad k\omega = \left(\frac{2\pi k_1}{T_1}, \dots, \frac{2\pi k_n}{T_n} \right).$$

Напр., $F[x^\alpha] = (2\pi)^n (-i)^{|\alpha|} \partial^\alpha \delta(\xi)$, в частности $F[1] = (2\pi)^n \delta(\xi)$; $F[\partial^\alpha \delta] = (-i\xi)^\alpha$, в частности $F[\delta] = 1$; $F(\theta) = i/(\xi + i0) = \pi\delta(\xi) + i\mathcal{P}(1/\xi)$.

Преобразование Лапласа в одномерном случае. Пусть S_+^1 — пересечение множеств S' и D_+^1 , тогда множество О. ϕ . из D_+^1 , таких, что $f(x)\exp(-\sigma x) \in S_+^1$ при всех $\sigma > a$, обозначают $D_+^1(a)$. Если f и $g \in D_+^1(a)$, то $f * g \in D_+^1(a)$, причём $(f * g)\exp(-\sigma x) = f\exp(-\sigma x) * g\exp(-\sigma x)$, $\sigma > a$.

Пусть $f \in D_+^1(a)$, тогда преобразование Лапласа f есть

$$L_f(p) = F[f(x)\exp(-\sigma x)](-\omega) = 2\pi F^{-1}[f(x)\exp(-\sigma x)](\omega), \quad \sigma > a.$$

$L_f(p)$ — аналитич. ϕ -ция в полуплоскости $\sigma > a$. ϕ -цию $f(x)$ наз. оригиналом, ϕ -цию $L_f(p)$ — изображением, между ними имеется взаимно однозначное соответствие $f(x) \leftrightarrow L_f(p)$, $\sigma > a$. Обратное преобразование определяют равенством

$$f(x) = (2\pi)^{-1} \exp(\sigma x) F_\omega[L_f(\sigma + i\omega)](x), \quad \sigma > a.$$

Справедливы след. ϕ -лы:

$$\partial^m L_f(p) \leftrightarrow (-x)^m f(x),$$

$$p^m L_f(p) \leftrightarrow \partial^m f(x),$$

$$(f * g)(x) \leftrightarrow L_f(p)L_g(p).$$

Напр.,

$$\partial^m \delta(x - \xi) \leftrightarrow p^m \exp(-\xi p),$$

$$\xi \geq 0, \quad p \text{ — любое}, \quad m = 0, 1, \dots$$

Лит.: Гельфанд И. М., Шилев Г. Е., Обобщенные функции, в. 1—3, М., 1958; Дирак П. А. М., Принципы квантовой механики, пер. с англ., 2 изд., М., 1978; Шварц Л., Математические методы для физических наук, пер. с франц., М., 1965; Владимиров В. С., Уравнения математической физики, 5 изд., М., 1988; его же, Обобщенные функции в математической физике, 2 изд., М., 1979; Антосик П., Микусинский Я., Сикорский Р., Теория обобщенных функций. Секвенциальный подход, пер. с англ., М., 1976; Рихтмайер Р., Принципы современной математической физики, пер. с англ., т. 1, М., 1982; Боголюбов Н. Н., Логунов А. А., Оксан А. И., Тодоров И. Т., Общие принципы квантовой теории поля, М., 1987.

В. С. Владимиров.

ОБЩЕНЫЕ ИМПУЛЬСЫ — физ. величины,

p_i , определяемые ϕ -лами $p_i = \partial T / \partial q_i$, где T — кинетич. энергия, или $p_i = \partial L / \partial \dot{q}_i$, здесь L — Лагранжа функция. T и L относятся к классич. механ. системе, зависят от обобщенных координат q_i , обобщенных скоростей \dot{q}_i и времени t . Размерность О. и. зависит от размерности обобщенной координаты. Если размерность q_i — длина, то p_i имеет размерность обычного импульса, т. е. произведения массы на скорость; если же координатой q_i является угол (величина безразмерная), то p_i имеет размерность момента кол-ва движения, и т. д.

ОБЩЕНЫЕ КООРДИНАТЫ — независимые между собой параметры q_i ($i = 1, 2, \dots, s$) любой размерности, число к-рых равно числу степеней свободы механич. системы и к-рые однозначно определяют положение системы. Закон движения системы в О. к. даётся s ур-ниями вида $q_i = q_i(t)$, где t — время. О. к. пользуются при решении мн. задач, особенно когда система подчинена связям, налагающим ограничения на её движение. При этом значительно уменьшается число ур-ний, описывающих движение системы по срав-